МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования   
**«Национальный исследовательский   
Нижегородский государственный университет им. Н.И. Лобачевского»**

**(ННГУ)**

**Институт информационных технологий, математики и механики**

**Кафедра: ТУДС**

Направление подготовки: «ФИИТ»

Профиль подготовки: «Название профиля подготовки бакалавра»

**ОТЧЕТ**

по учебной практике

на тему:

**«Исследование алгоритмов локально-оптимального планирования движений манипуляторов роботов»**

**Выполнил:** студент группы 381606-2

\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_Ивлев А. А.

Подпись

**Научный руководитель:**

Должность, уч. степень

\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_\_Городецкий С. Ю.

Подпись

Нижний Новгород  
2018

Содержание

Оглавление

[Введение 4](#_Toc529628473)

Введение